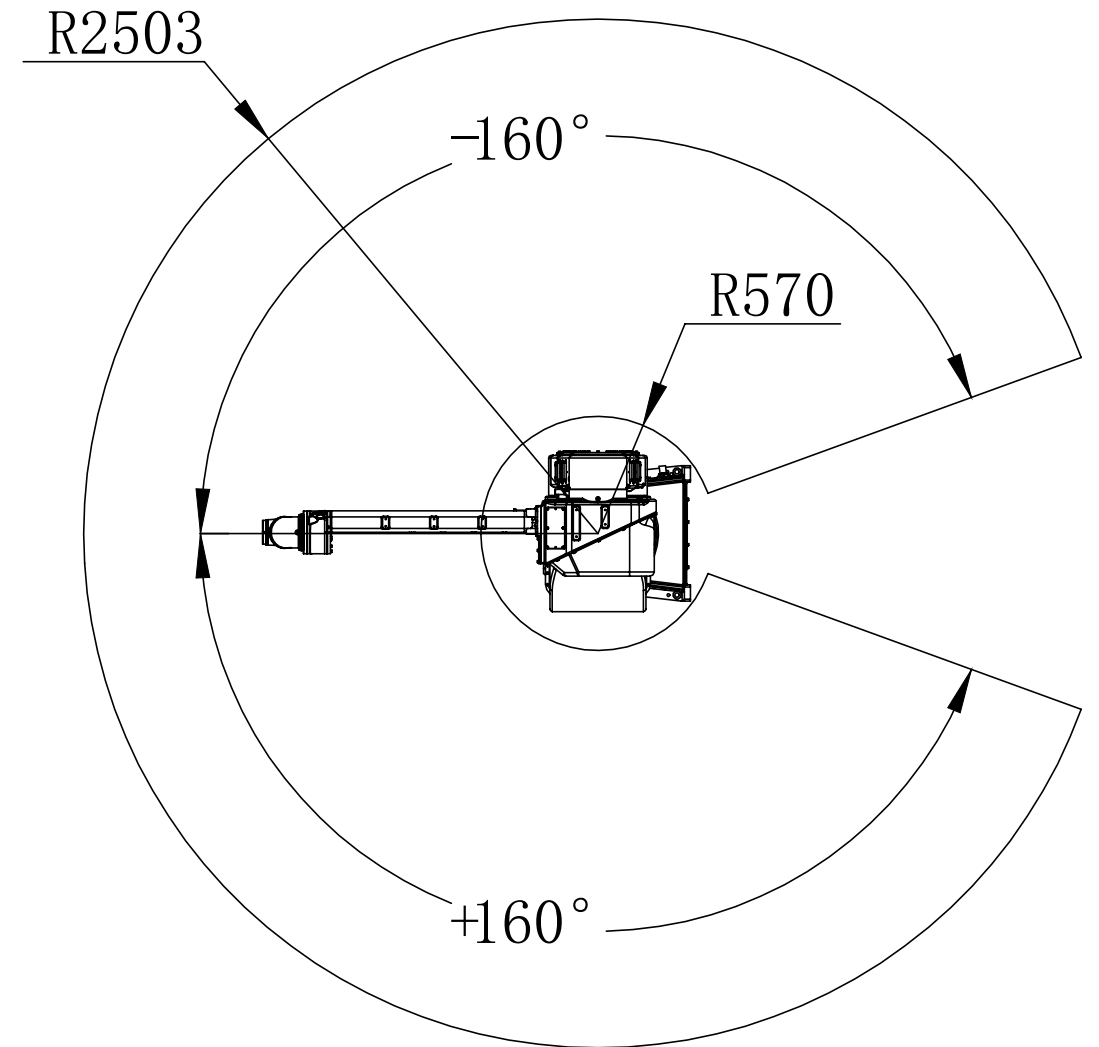
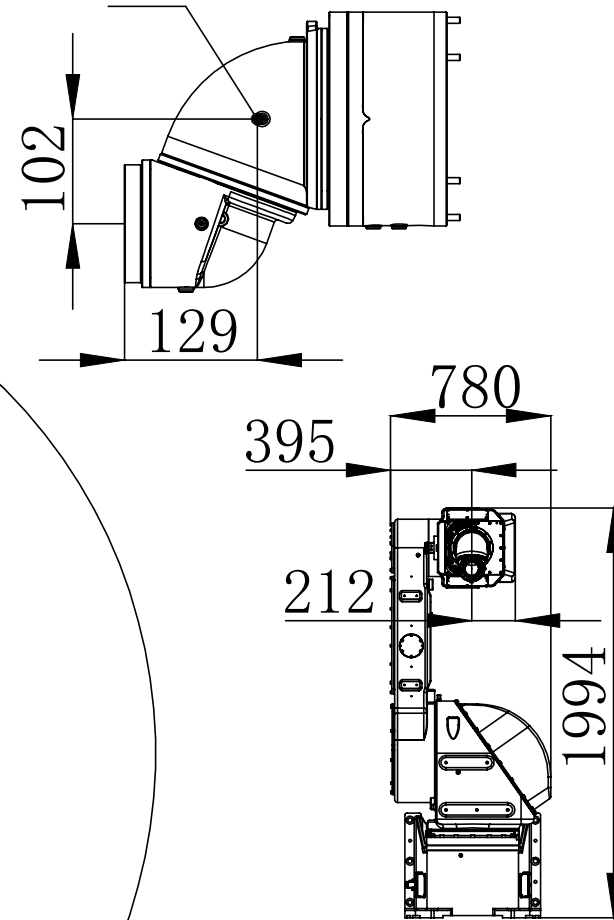
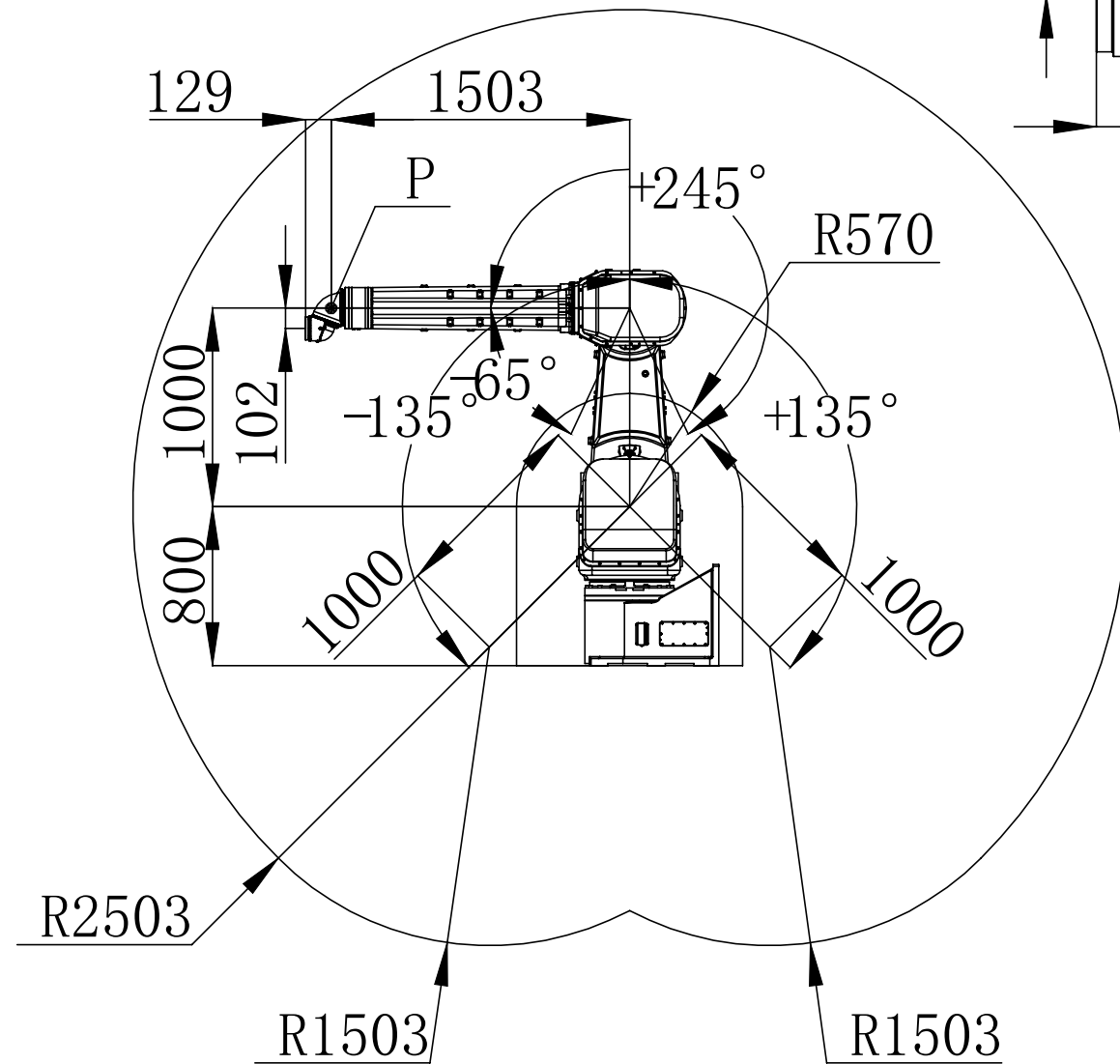


P点运动范围图
Point P locus

比例 Scale

P 5:1



注:

J1轴处于 $-160^{\circ} / -50^{\circ}$ 、 $-50^{\circ} / +20^{\circ}$ 、 $+20^{\circ} / +65^{\circ}$ 、 $+65^{\circ} / +160^{\circ}$ 运动范围时，J2轴可分别在 $-100^{\circ} / +100^{\circ}$ 、 $-135^{\circ} / +100^{\circ}$ 、 $-135^{\circ} / +123^{\circ}$ 、 $-120^{\circ} / +135^{\circ}$ 范围内运行。

EFORT

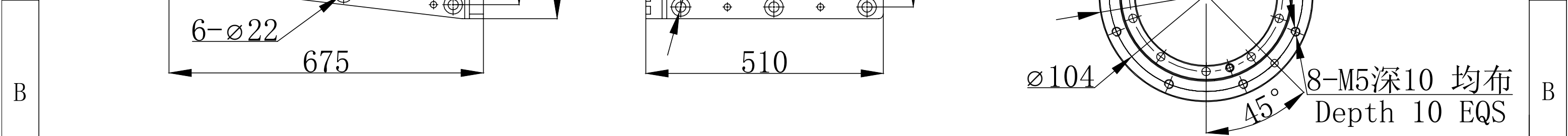
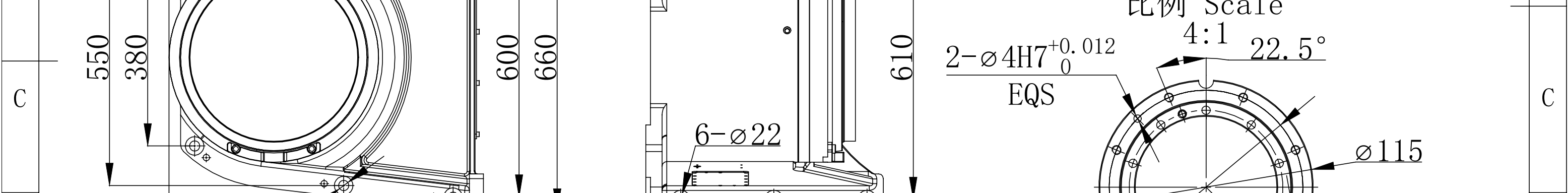
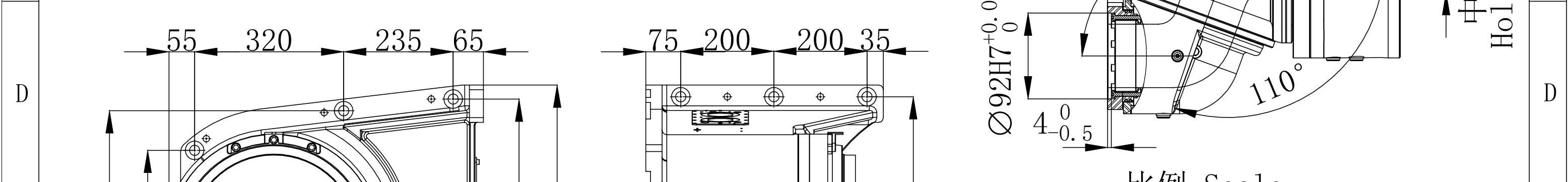
埃夫特智能机器人股份有限公司
EFORT Intelligent Robot Co., Ltd.

比例 Scale	1:1	页码 Page	
-------------	-----	------------	--

运动范围图
Robot Workspace

修订记录
Revision Record

GR6150-2500



A									EFORT		A	
									埃夫特智能机器人股份有限公司 EFORT Intelligent Robot Co., Ltd.			
							比例 Scale	1:1		页码 Page		
							主 要 安 装 尺 寸 图 Main Dimensions					
							修订记录 Revision Record		GR6150-2500			