

# 中负载机器人

# ER35-2100

ER35-2100是一款中负载机器人，  
手腕可搬运质量35 kg，可达半径2146 mm。

### ■ 功能特点

得益于高刚性的结构，配合高速智能码垛工艺包，效率提升20%，帮助客户多快好省的完成工作；  
集成了多个行业专用工艺包，配合软PLC和各种总线接口，帮助客户轻松面对各种工艺挑战；  
高性能碰撞检测功能帮助提高安全系数。

### ■ 适用场景

可广泛应用于打磨、搬运、码垛、上下料等场景。

### ■ 适用行业

适用于汽车零部件、光伏、食品饮料、  
建材、物流仓储等行业。



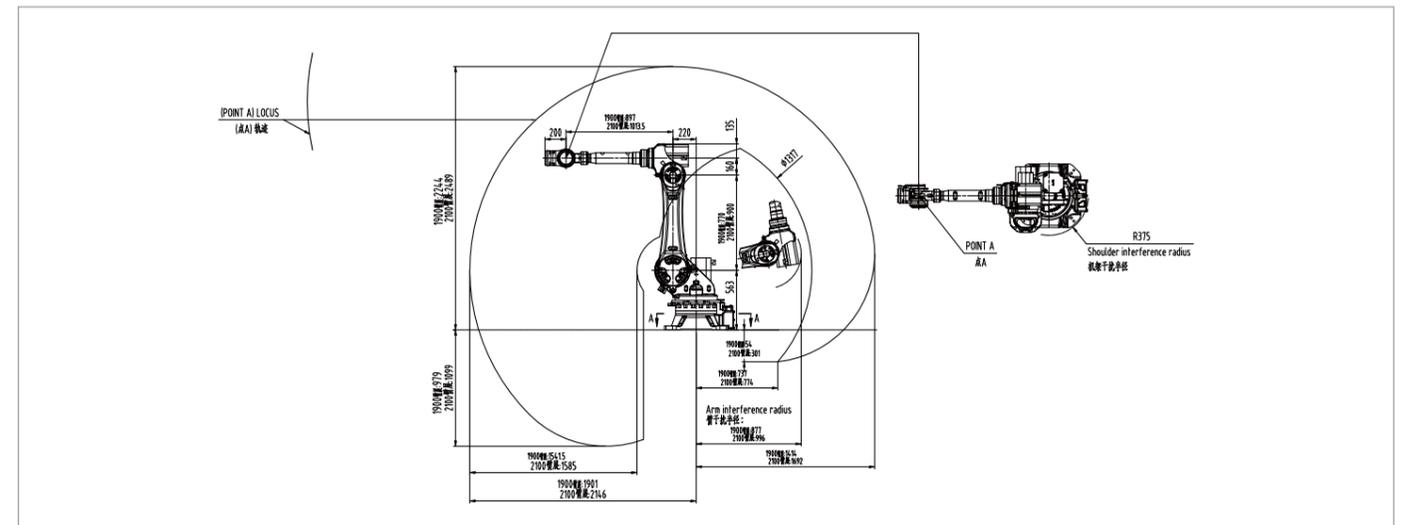
# EFORT

## 产品参数 / SPECIFICATIONS

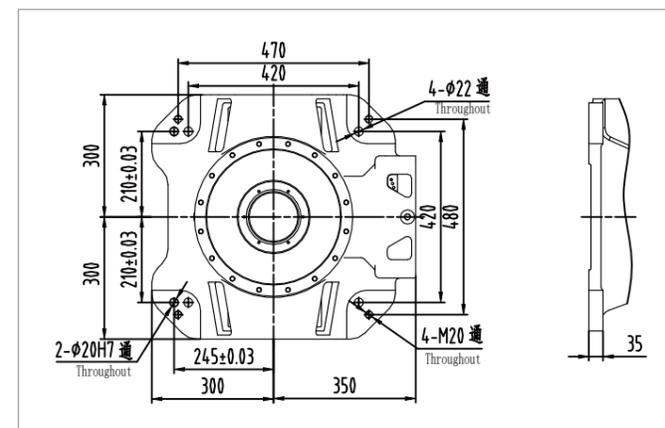
型号	ER35-2100	
机构	多关节型机器人	
控制轴数	6轴	
手腕可搬运质量	35 kg	
重复定位精度	±0.05 mm	
本体质量	550 kg	
可达半径	2146 mm	
本体防护等级	IP54/IP67 (手腕)	
电柜防护等级	IP54	
驱动方式	AC伺服驱动	
安装方式	地面	
安装条件	环境温度	0~45 °C
	环境湿度	通常在80% (40°C) 以下 (无结露现象)
	振动加速度	4.9 m/s <sup>2</sup> (0.5 G以下)

手腕允许 负载转矩	J4	182 N·m
	J5	182 N·m
	J6	120 N·m
手腕允许 负载转动惯量	J4	12.68 kg·m <sup>2</sup>
	J5	12.68 kg·m <sup>2</sup>
	J6	10 kg·m <sup>2</sup>
最大单轴速度	J1	190°/sec
	J2	190°/sec
	J3	175°/sec
	J4	290°/sec
	J5	300°/sec
	J6	400°/sec
各轴运动范围	J1	±180°
	J2	+70°/-130°
	J3	+175°/-80°
	J4	±360°
	J5	±115°
	J6	±450°

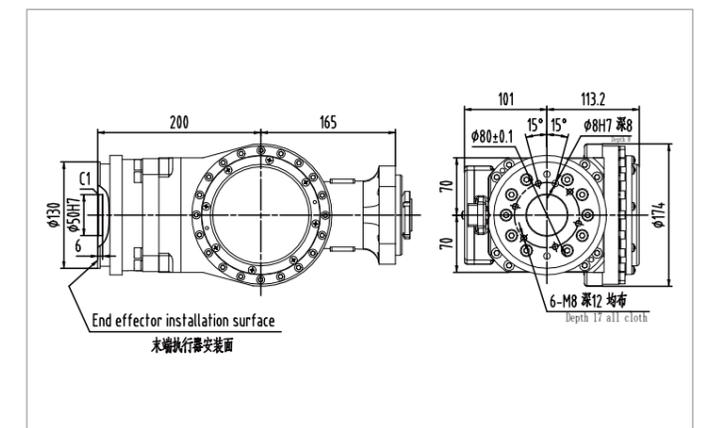
## 动作范围 / OPERATING SPACE



## 底座安装尺寸 / BASE MOUNTING SIZE



## 末端法兰安装尺寸 / END FLANGE MOUNTING SIZE



埃夫特智能装备股份有限公司  
EFORT INTELLIGENT EQUIPMENT CO.,LTD.

公司热线: 400-052-8877

公司地址: 安徽省芜湖市鸠江经济开发区万春东路96号

WWW.EFORT.COM.CN



扫码查看说明书